

פיסיקה למתמטיקאים

תרגיל 4: משוואות אויילר לגראנג'

1. *The brachistochrone problem* בשאלה זו נוודא כי זמן הנסיעה מנקודה (x_1, y_1) לנקודה (x_2, y_2) לאורך ישר המחבר את שתי הנקודות, ארוך מזמן הנסיעה בין שתי הנקודות לאורך ציקלואידה, $t_{1,2}^{cyc}$.
 נניח כי התנועה מתרחשת בין הראשית למינימום של הציקלואידה
 $x(\phi) = -a(\phi - \sin \phi), y(\phi) = a(1 - \cos \phi), a < 0$

(א) חשבו את $t_{1,2}^{lin}$ משיקולי קינמטיקה

המיקום בקצה המסלול הוא $x(\pi) = -\pi a, y(\pi) = 2a$ ולכן המרחק האפקי שיש לעבור, עם תאוצה קבועה $g \sin \theta = -g2a/\Delta$ הינו
 $\Delta = -a\sqrt{\pi^2 + 4}$ הזמן הדרוש לכך הוא

$$t_{1,2}^{lin} = \sqrt{\frac{-a(\pi^2 + 4)}{g}}$$

(ב) הניחו פרמטריזציה $\phi(t) = \{0 \leq t \leq t_{1,2}^{cyc}; \phi(0) = 0, \phi(t_{1,2}^{cyc}) = \pi\}$ וחשבו את $t_{1,2}^{cyc} = \int_1^2 ds/v$

$$ds = \sqrt{dx^2 + dy^2} = -2a \sin(\phi/2) \dot{\phi} dt$$

ו

$$y = 2a \sin^2(\phi/2),$$

לכן

$$t_{1,2}^{cyc} = \sqrt{\frac{-a}{g}} \int_{t_1}^{t_2} \dot{\phi} dt = \sqrt{\frac{-a}{g}} \int_0^\pi d\phi = \sqrt{\frac{-a}{g}} \pi.$$

(ג) הראו כי $t_{1,2}^{lin}/t_{1,2}^{cyc} = \sqrt{1 + 4/\pi^2}$

$$t_{1,2}^{lin}/t_{1,2}^{cyc} = \sqrt{\frac{-a(\pi^2 + 4)/g}{-a\pi^2/g}} = \sqrt{1 + \frac{4}{\pi^2}} \simeq 1.19,$$

כלומר, תנועה לאורך קו ישר ממושכת בכ 20% יותר מאשר לאורך הציקלואידה

!

2. הראו כי $t_{1,2}^{cyc}$ כאשר נוסעים מנקודה (x_1, y_1) למינימום של הציקלואידה $(-\pi a, 2a)$ קבוע לכל בחירה של נקודת התחלה (x_1, y_1) (רמז: קבלו את האינטגרל $\int_{\phi_0}^{\pi} \sqrt{\frac{1-\cos\phi}{\cos\phi_0-\cos\phi}} d\phi$ כאשר ϕ_0 הזוית בנקודת ההתחלה, והראו כי הוא שווה ל π).
האנרגיה

$$E = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + mgy = ma^2\dot{\phi}^2(1 - \cos\phi) + mga(1 - \cos\phi)$$

$$.E = mga(1 - \cos\phi_0) \text{ ולכן (מדוע?) נשמרת}$$

נקבל

$$\frac{d\phi}{dt} = \sqrt{\frac{E - mga(1 - \cos\phi)}{ma^2(1 - \cos\phi)}} = \sqrt{\frac{mga(\cos\phi - \cos\phi_0)}{ma^2(1 - \cos\phi)}} = \sqrt{\frac{g(\cos\phi_0 - \cos\phi)}{-a(1 - \cos\phi)}}$$

ולכן

$$t_{1,2}^{cyc} \propto \int_{\phi_0}^{\pi} \sqrt{\frac{1 - \cos\phi}{\cos\phi_0 - \cos\phi}} d\phi = \pi.$$

3. גוף נע על פני המישור הדרומי (r, θ) תחת השפעת הפוטנציאל המרכזי $U(r) = Ce^{-\alpha r}$.

(א) רשמו את הלגראנג'ין של המערכת

$$\mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2}m(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2) - Ce^{-\alpha r}$$

(ב) קבלו את משוואות התנועה

משוואות התנועה הן

$$m\ddot{r} = mr\dot{\theta}^2 + \alpha Ce^{-\alpha r},$$

$$\frac{d}{dt}(mr^2\dot{\theta}) = 0.$$

(ג) מהו התנע הזויתי? הראו כי הוא נשמר

מאחר ו θ קורדינטה ציקלית, התנע הזויתי $L = mr^2\dot{\theta}$ נשמר

(ד) ב $t = 0$ מצב הגוף נתון ע"י

$$\begin{aligned} r(t=0) &= r_0, \\ \dot{r}(t=0) &= 0, \\ \dot{\theta}(t=0) &= \omega. \end{aligned}$$

מה יהיה מצב הגוף $(r, \dot{r}, \dot{\theta})$ כאשר $t \rightarrow \infty$?

נרשום את האנרגיה של המערכת בצורה

$$E = T + U_{eff} = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{L^2}{2mr^2} + Ce^{-\alpha r},$$

כאשר $U_{eff} = \frac{L^2}{2mr^2} + Ce^{-\alpha r}$ הפוטנציאל האפקטיבי. נשים לב גם כי ממשוואת התנועה עבור r , שניתנת לרישום בצורה

$$m\ddot{r} = -\frac{dU_{eff}}{dr} = \frac{L^2}{mr^3} + \alpha Ce^{-\alpha r},$$

נובע כי \dot{r} עולה ממש (וכמובן שמאחר והאנרגיה סופית, גם חסומה). בנוסף, משימור אנרגיה נקבל ש U_{eff} יורדת ממש ולכן r עולה ממש ולא חסומה. אם כן

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} r &= \infty, \\ \lim_{t \rightarrow \infty} \dot{r} &= \sqrt{\frac{L^2}{m^2 r_0^2} + \frac{2C}{m} e^{-\alpha r_0}}, \\ \lim_{t \rightarrow \infty} \dot{\theta} &= 0, \end{aligned}$$

כאשר הגבול האחרון נובע משימור תנע זייתי $\lim_{t \rightarrow \infty} \dot{\theta} = \lim_{t \rightarrow \infty} \omega r_0^2 / r^2 = 0$.

4. שני מוטות חסרי מסה באורך r כל אחד מחוברים בקצותיהם. מסה m מקובעת באמצע כל אחד מן המוטות. המוט התחתון מוחזק אנכית, וקצהו מחובר לקרקע. המוט העליון מוסט בזוית ϵ ביחס למוט האנכי (איור a). מצאו את התאוצות הזייתיות ברגע בו משחררים את המוטות ממנוחה. (הניחו כי $\epsilon \ll 1$, רשמו את מיקומי המסות כמתואר באיור b והשתמשו בקרוב זייות קטנות).

תהנייה $\theta_1(t)$, $\theta_2(t)$ כמתואר באיור b . אזי מיקומי המסות התחתונה והעליונה, $(r \sin \theta_1, r \cos \theta_1)$, $(2r \sin \theta_1 - r \sin \theta_2, 2r \cos \theta_1 + r \cos \theta_2)$ בהתאמה. האנרגיה הקינטית של המסה התחתונה

$$E_b = \frac{1}{2}mr\dot{\theta}_1^2$$

ואילו של העליונה נתונה ע"י

$$E_t = \frac{1}{2}mr^2 \left((2 \cos \theta \dot{\theta}_1 - \cos \theta_2 \dot{\theta}_2)^2 + (-2 \sin \theta_1 \dot{\theta}_1 - \sin \theta_2 \dot{\theta}_2)^2 \right).$$

כעת נרשום בקרוב זוויות קטנות

$$E_t = \frac{1}{2}mr^2(2\dot{\theta}_1 - \dot{\theta}_2)^2 + \mathcal{O}(\theta^4).$$

הלגראנג'יאן בקרוב זוויות קטנות ($\mathcal{O}(\theta^3)$) הוא

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2}mr^2(5\dot{\theta}_1^2 - 4\dot{\theta}_1\dot{\theta}_2 + \dot{\theta}_2^2) - mgr\left(4 - \frac{3}{2}\theta_1^2 - \frac{1}{2}\theta_2^2\right),$$

ומשוואות התנועה עבור θ_1, θ_2 הן

$$5\ddot{\theta}_1 - 2\ddot{\theta}_2 = \frac{3g}{r}\theta_1,$$

$$-2\ddot{\theta}_1 + \ddot{\theta}_2 = \frac{g}{r}\theta_2.$$

ברגע שמשחררים את המוטות, $\theta_1 = 0$ ו $\theta_2 = \epsilon$ (איור a) ולכן פתרון משוואות התנועה עבור $\ddot{\theta}_1, \ddot{\theta}_2$ ייתן

$$\ddot{\theta}_1 = \frac{2g}{r}\epsilon, \quad \ddot{\theta}_2 = \frac{5g}{r}\epsilon.$$